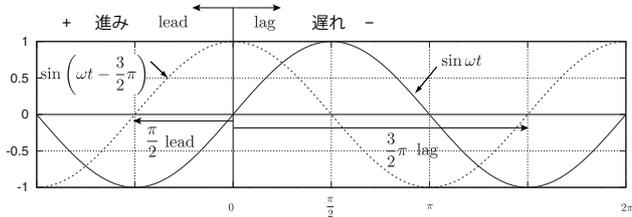
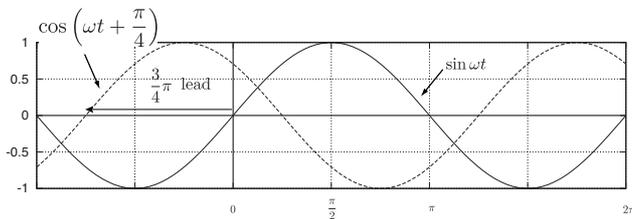


2.1

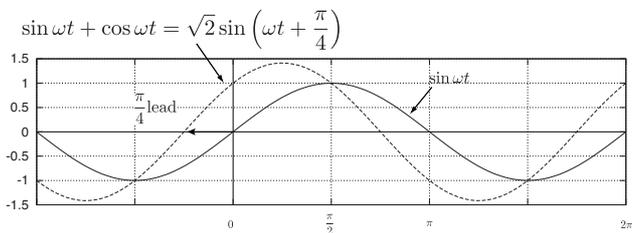
(1) $\sin(\omega t - \frac{3}{2}\pi)$
 $\sin \omega t$ に対する位相差は $3\pi/2$ の遅れである。だが、 $\sin(\omega t + 2\pi) = \sin \omega t$ であることから、 $\sin(\omega t - \frac{3}{2}\pi) = \sin(\omega t + \frac{1}{2}\pi)$ とみなせる。よって $\pi/2$ の進みともみなせる。



(2) $\cos(\omega t - \frac{3}{2}\pi) = \sin(\omega t + \frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{2}) = \sin(\omega t + \frac{3}{4}\pi)$
 であるから、 $\sin \omega t$ に対する位相差は $3\pi/4$ の進みである。



(4) $\sin \omega t + \cos \omega t \Rightarrow 1 + j = \sqrt{2}e^{j\pi/4}$. よってこれは $\sqrt{2}\sin(\omega t + \pi/4)$ と合成される。したがって、 $\pi/4$ の進み。振幅に注意!



2.7

(1) $v(t) = 8 \cos \omega t = 4\sqrt{2}\sqrt{2} \sin(\omega t + \frac{\pi}{2}) \Rightarrow V = 4\sqrt{2}e^{j\frac{\pi}{2}}$.
 また、 $i(t) = 2 \sin(\omega t + \frac{\pi}{6}) \Rightarrow I = \sqrt{2}e^{j\frac{\pi}{6}}$. よって、インピーダンスは $Z = V/I = 4e^{j\frac{\pi}{3}}$. アドミタンスは $Y = Z^{-1} = 0.25e^{-j\frac{\pi}{3}}$.

(2) $v = 5 \sin \omega t \rightarrow V = 5/\sqrt{2}$. $i = \cos(\omega t - \pi/4) = \sin(\omega t + \pi/4) \Rightarrow I = \frac{1}{\sqrt{2}}e^{j\frac{\pi}{4}}$. よって $Z = V/I = 5e^{-j\frac{\pi}{4}}$, $Y = 0.2e^{j\frac{\pi}{4}}$.

(3) 同様に題意から $V = 3\sqrt{2}e^{j\frac{3}{4}\pi}$, $I = \frac{3}{\sqrt{2}}e^{j\frac{\pi}{3}}$ となるので、 $Z = 2e^{j\frac{5}{12}\pi}$, $Y = 0.5e^{-j\frac{5}{12}\pi}$.

インピーダンスやアドミタンスは複素数であるが、 $e^{j\xi}$ の形をしていてもこれを $\sin(\omega t + \xi)$ という時刻の関数には**みなせない** (みなそうとすると自体がナンセンス). 複素数 V や I は対応する正弦波があるのに対し、インピーダンス、アドミタンスは単なる複素数なのである。

2.8

$E = ZI$ の関係より、 E と I が同相であるためには、 Z が実でないといけな。なぜなら、 $E = |E|e^{j\phi}$ とすれば同相なので、 $I = |I|e^{j\phi}$ である。よって、 $Z = E/I = |E|/|I|$. 右辺は実部だけなので、よって Z も実である。 Z は回路より、

$$Z = R_1 + j\omega L + \frac{R_2}{j\omega C} = R_1 + j\omega L + \frac{R_2}{j\omega C} = R_1 + j\omega L + \frac{1}{j\omega C} R_2$$

となる。 Z を実部虚部に分けて表示すると、

$$Z = \left(R_1 + \frac{R_2}{1 + \omega^2 C^2 R_2^2} \right) + j \left(\omega L - \frac{\omega C R_2^2}{1 + \omega^2 C^2 R_2^2} \right)$$

である。よって虚部がゼロとなればよい。つまり

$$\omega L = \frac{\omega C R_2^2}{1 + \omega^2 C^2 R_2^2}$$

これより、

$$R_2^2 = \frac{\omega L}{\omega C - \omega^3 C^2 L}$$

を得る。抵抗は非負なので

$$R_2 = \sqrt{\frac{L}{C} \frac{1}{1 - \omega^2 CL}}$$

2.9

$Z = R + j\omega L$ となる。 $I = E/(R + j\omega L)$ となるので、よって位相の関係は

$$\angle I = \angle E - \tan^{-1} \frac{\omega L}{R}$$

である。 E を基準にすると、 I が E より $\pi/3$ 遅れるということは、

$$\angle I = \angle E - \frac{\pi}{3}$$

であるから、これから直ちに

$$\tan^{-1} \frac{\omega L}{R} = \frac{\pi}{3}$$

を得る。よって、 $\tan \frac{\pi}{3} = \frac{\omega L}{R}$. 左辺は $\sqrt{3}$ であるので、よって $R = \omega L/\sqrt{3}$.

2.10

R_1-C_1 に流れる電流を I_1 , R_2-C_2 に流れる電流を I_2 とする。分流の法則 (p.21) はアドミタンスにも成り立つので、

$$I_1 = \frac{Y_1}{Y_1 + Y_2} I, \quad I_2 = \frac{Y_2}{Y_1 + Y_2} I$$

である。 Y_1 の偏角を ϕ_1 , Y_2 の偏角を ϕ_2 とすると

$$\frac{I_1}{I_2} = \frac{Y_1}{Y_2} = \frac{|Y_1|}{|Y_2|} e^{j(\phi_1 - \phi_2)}$$

であるので、 $\phi_1 = \phi_2$ を常に満たせば I_1 と I_2 の比は周波数によらず一定となる。それぞれのアドミタンスは、

$$Y_1 = \frac{1}{R_1 + \frac{1}{j\omega C_1}} = \frac{j\omega C_1}{1 + j\omega C_1 R_1}$$

$$Y_2 = \frac{1}{R_2 + \frac{1}{j\omega C_2}} = \frac{j\omega C_2}{1 + j\omega C_2 R_2}$$

である。これらの偏角はそれぞれ、

$$\phi_1 = \frac{\pi}{2} - \tan^{-1} \omega C_1 R_1, \quad \phi_2 = \frac{\pi}{2} - \tan^{-1} \omega C_2 R_2.$$

これらを見比べれば、 $C_1 R_1 = C_2 R_2$ であれば $\phi_1 = \phi_2$ とすることができる。これから、 $C_2 = C_1 R_1 / R_2$ 。

2.11

P.52 例題 2.6.1 と同じ問題である。C の横に 0.5[S] と与えられており、0.5 [F] ではない点に注意。従って $j\omega C = j0.5$ である。フェザー図は必ず図 2.6.3 と同じになる。(式展開は P.53, (2.6.4)~(2.6.6) が示している)

$$Z = R + \frac{1}{j\omega C} = 2 + \frac{1}{j0.5} = 2 - j2 = 2\sqrt{2}e^{-j\frac{\pi}{4}}$$

$$I = \frac{E}{Z} = \frac{6}{2\sqrt{2}}e^{j\frac{\pi}{4}} = \frac{3\sqrt{2}}{2}e^{j\frac{\pi}{4}}, \quad V_R = RI = 2I = 3\sqrt{2}e^{j\frac{\pi}{4}}.$$

$$V_C = \frac{I}{j\omega C} = -j2 \times \frac{3\sqrt{2}}{2}e^{j\frac{\pi}{4}} = 3\sqrt{2}e^{j(\frac{\pi}{4}-\frac{\pi}{2})} = 3\sqrt{2}e^{-j\frac{\pi}{4}}$$

これらの図から $\omega \rightarrow 0$, $\omega \rightarrow \infty$ の極限をイメージしてみよ。

- $\omega \rightarrow 0$ の場合：低い周波数の交流 \approx 直流
 V_C がぴったり実軸に重なり、 $V_C = V$ 。C のインピーダンスは $-j\infty$ となるので、 $|Z| = \infty$ 。無限大の抵抗とみなせるので、全然電流が流れなくなる。(P.12, (1.4.2) と一致する) $V_R = RI$ なので抵抗には電圧降下が発生しない ($V_R = 0$)。

- $\omega \rightarrow \infty$ の場合：高い周波数の交流
 V_R と Z はぴったり実軸に重なる。 V_C はゼロ、すなわち C には電圧降下がなくなり、等価的に C は短絡除去されているのと同様となる。

これらのことから、C は直流には不通、高周波は素通しという特徴がある。

2.12

$E = 6$, $R = 2$, $r = 2$, $\omega C = 0.5$ であるから、

$$Z = R + \frac{r}{1 + j\omega CR} = 2 - \frac{j4}{2 - j2} = 3 - j$$

$E = ZI$ から

$$I_R = \frac{E}{Z} = \frac{3}{5}(3 + j), \quad V_R = 2I_R = \frac{6}{5}(3 + j)$$

V_C は分圧比から計算してもよいが、 V_R が計算できているので、KVL: $E = V_R + V_C$ から計算する方が簡単。

$$V_C = E - V_R = \frac{6}{5}(2 - j).$$

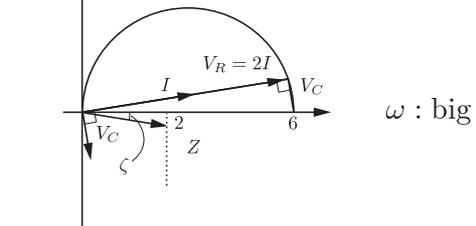
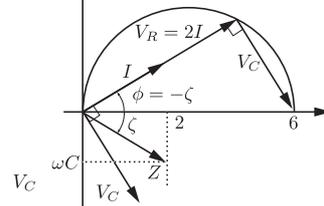
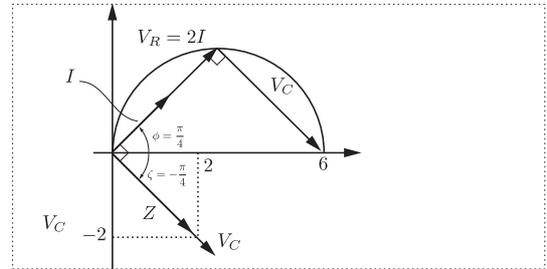
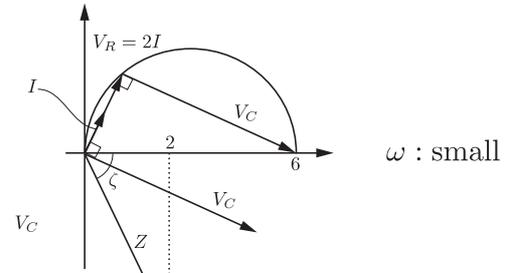


図 1: 問題 2.11 のフェザー図。

よって

$$I_C = j\omega C V_C = \frac{3}{5}(1 + 2j), \quad I_r = \frac{V_C}{r} = \frac{3}{5}(2 - j).$$

したがって、KCL より

$$I_R = I_C + I_r = \frac{3}{5}(3 + j)$$

これらをまとめたのが図 2 である。フェザー軌跡は上半円となる。複素平面上で、KVL, KCL が 2 次元ベクトルの和として成り立っていることに注目せよ。Z も図示してあるが、その偏角と V_R の偏角との関係もチェックすること。

2.13

左の端子の電圧は、あきらかに電源電圧 E を 1/2 に分圧しているの、 $E/2$ である。右の端子は分圧を計算すると

$$\frac{R}{R + \frac{1}{j\omega C}} E = \frac{j\omega CR}{1 + j\omega CR} E$$

となる。よって端子間の電位差 V はその方向に注意して、

$$V = \frac{E}{2} - \frac{j\omega CR}{1 + j\omega CR} E = \frac{E}{2} \cdot \frac{1 - j\omega CR}{1 + j\omega CR}.$$

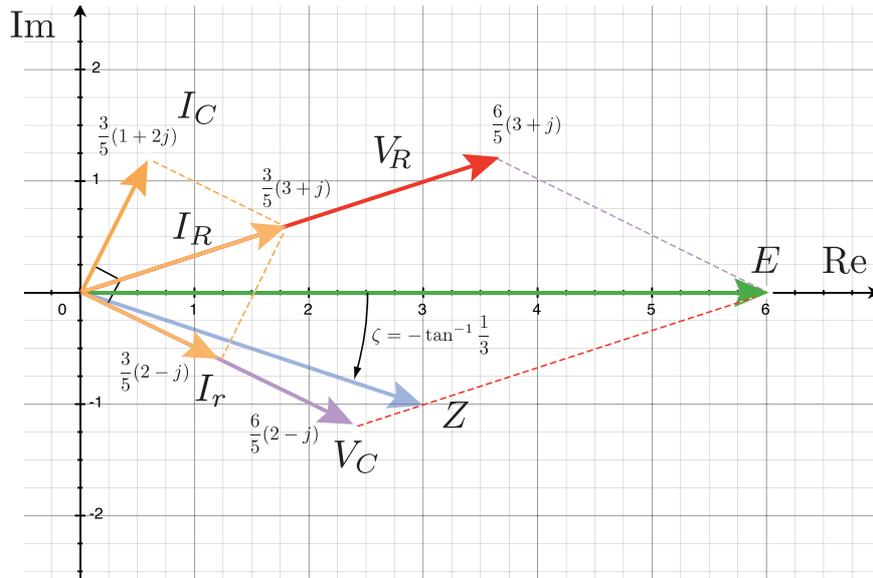


図 2: 問題 2.12 のフェーザ図, および V_R のフェーザ軌跡

となる. 右辺の分母分子は複素共役の関係なので, 絶対値は等しい. よって, C, R や ω によらず $|V| = |E|/2$ で一定となる. 一方位相は, $\angle V = \angle E - 2 \tan^{-1} \omega CR$ であるから, E を基準にとると ($\angle E = 0$),

- $C = 0$ のとき, $\angle V = 0$
- $C = \frac{1}{\omega R}$ のとき $\angle V = -2 \times \pi/4 = -\pi/2$.
- $C = \infty$ のとき, $\angle V = -2 \tan^{-1} \infty = -2 \times \pi/2 = -\pi$

となり, V のフェーザ軌跡は下半円となる. 詳細は演習問題略解の解図 2.2 を参照せよ.

2.14

$$V = \frac{R + j\omega L}{R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C}} E$$

よって

$$|V| = \frac{\sqrt{R^2 + \omega^2 L^2}}{\sqrt{R^2 + (\omega L - \frac{1}{\omega C})^2}} E$$

分母分子を観察し, R によらず $|V|$ が一定になるためには, $\omega^2 L^2 = (\omega L - \frac{1}{\omega C})^2$ でなければならない. これを解いて $2\omega^2 CL = 1$. これから,

$$\omega L - \frac{1}{\omega C} = -\sqrt{\frac{L}{2C}}, \quad \omega L = \sqrt{\frac{L}{2C}}, \quad \omega C = \sqrt{\frac{C}{2L}}.$$

位相は E を基準 ($\angle E = 0$) にすると,

$$\begin{aligned} \angle V &= \tan^{-1} \frac{\omega L}{R} - \tan^{-1} \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R} \\ &= 2 \tan^{-1} \frac{\sqrt{\frac{L}{2C}}}{R} \end{aligned}$$

最後の式で, 分母分子が等しくなるとき, 逆正接は $\pi/4$ となる. つまり, $R = \sqrt{\frac{L}{2C}}$ であるから, $\angle V = 2 \times \pi/4 = \pi/2$ となつて, V は上向きで虚軸に重なるベクトルとなる. 詳細は演習問題略解の解図 2.3 を参照せよ.

2.15

$C = 0.01 \times 10^{-6}$, $L = 10 \times 10^{-3}$, $R = 10$. よって $\omega_r = 1/\sqrt{LC} = 1/\sqrt{0.1 \times 10^{-9}} = 100000$. すなわち $f_r = \frac{\omega_r}{2\pi} = \frac{100000}{2\pi} = 15.9$ [kHz] となる. 次に $Q = \omega_r L/R = 100000 \times 10 \times 10^{-3}/10 = 100$. 帯域 f_b は f_1, f_2 を個別に求めると時間がかかるので, Q を用いる. 式 (2.7.15) より, $\omega_2 - \omega_1 = \omega_r/Q = 100000/100 = 1000$. よって

$$f_b = f_2 - f_1 = \frac{\omega_2 - \omega_1}{2\pi} = \frac{\omega_r}{2\pi Q} = \frac{100000}{2\pi \times 100} = 159$$
 [Hz].

2.16

(a)

$$Y = \frac{1}{j\omega L + \frac{1}{j\omega C_1}} + j\omega C_2 = \frac{j\omega\{C_1 + C_2(1 - \omega^2 LC_1)\}}{1 - \omega^2 LC_1}$$

$\Im Y = 0$ より $C_1 + C_2(1 - \omega^2 LC_1) = 0$. これを解いて,

$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{C_1 + C_2}{LC_1 C_2}}.$$

(b)

$$Y = \frac{1}{j\omega L_1 + \frac{1}{j\omega C}} + \frac{1}{j\omega L_2} = \frac{j\omega^2 CL_2 - j(1 - \omega^2 L_1 C)}{(1 - \omega^2 L_1 C)\omega L_2}$$

$\Im Y = 0$ より $\omega^2 CL_2 - (1 - \omega^2 L_1 C) = 0$. これを解いて,

$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{1}{C(L_1 + L_2)}}$$

2.17

「電源が供給する」電力の問題であるので, 電流源 J について整理されなければならない.

$$Z = \frac{R_2(1 + j\omega CR_1)}{1 + j\omega C(R_1 + R_2)}$$

となる。 $V = ZJ$ であるので、

$$P_{\text{comp}} = \bar{V}J = \bar{Z}|J|^2 = \frac{R_2(1 - j\omega CR_1)}{1 - j\omega C(R_1 + R_2)}|J|^2$$

ここで、

$$\overline{\left(\frac{a + jb}{c + jd}\right)} = \frac{a - jb}{c - jd}$$

であることに注意。皮相電力は

$$|P_{\text{comp}}| = \frac{R_2\sqrt{1 + \omega^2 C^2 R_1^2}}{\sqrt{1 + \omega^2 C^2 (R_1 + R_2)^2}}|J|^2.$$

P_{comp} の分母を実数化すると

$$P_{\text{comp}} = \frac{R_2 + \omega^2 C^2 R_1 R_2 (R_1 + R_2) + j\omega C R_2}{1 + \omega^2 C^2 (R_1 + R_2)^2}|J|^2.$$

と書けるので、これより有効電力は、

$$P = \frac{R_2 + j\omega^2 C^2 R_1 R_2 (R_1 + R_2)}{1 + \omega^2 C^2 (R_1 + R_2)^2}|J|^2.$$

無効電力は

$$Q = \frac{\omega C R_2}{1 + \omega^2 C^2 (R_1 + R_2)^2}|J|^2.$$

となり、力率は

$$\cos \phi = \frac{P}{|P_{\text{comp}}|} = \frac{1 + \omega^2 C^2 R_1 (R_1 + R_2)}{\sqrt{1 + \omega^2 C^2 (R_1 + R_2)^2} \sqrt{1 + \omega^2 C^2 R_1^2}}$$

2.18

「電源が供給する」電力の問題であるので、電圧源 E について整理されなければならない。 $I = YE$ より、 $P = \bar{E}I = \bar{E}YE = Y|E|^2$ 。

$$Z = \frac{1}{j\omega C} + \frac{j\omega LR}{j\omega L + R}$$

であるから

$$Y = \frac{j\omega C(R + j\omega L)}{R(1 - \omega^2 LC) + j\omega L}$$

よって

$$\begin{aligned} P_{\text{comp}} &= \frac{j\omega C(R + j\omega L)}{R(1 - \omega^2 LC) + j\omega L}|E|^2 \\ &= \frac{\omega^4 L^2 C^2 R + j\omega C(R^2 - \omega^2 LCR^2 + \omega^2 L^2)}{R^2(1 - \omega^2 LC)^2 + \omega^2 L^2}|E|^2 \end{aligned}$$

この実部が有効電力 P で、虚部が無効電力 Q である。力率 $\cos \phi = 1$ のとき $Q = 0$ ということであるから、

$$R^2 - \omega^2 LCR^2 + \omega^2 L^2 = 0$$

これが答えではあるが、 C についてまとめると、

$$C = \frac{R^2 + \omega^2 L^2}{\omega^2 LR^2}$$

となる