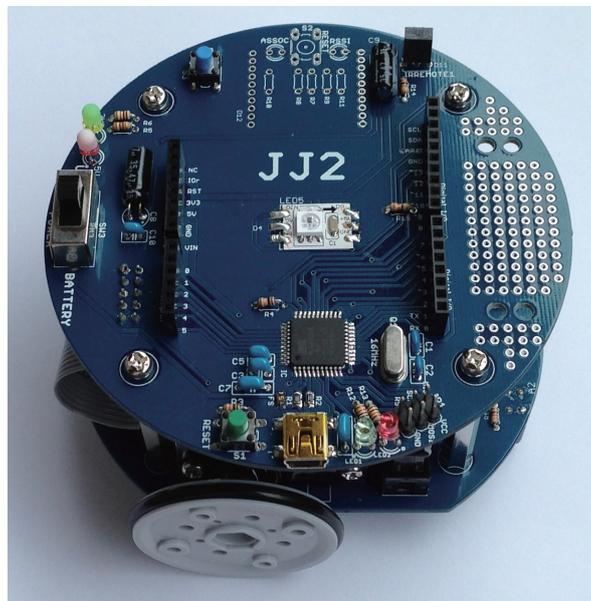
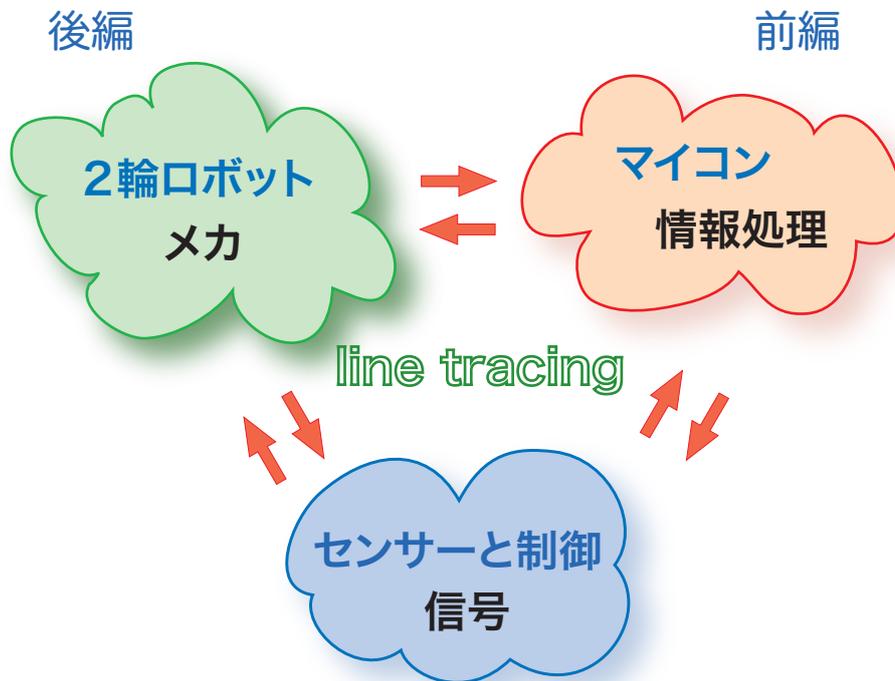


# 講座の目標



H1 Arduino Leonardo をつくる

S1 スケッチが書けるようになる

H2 2輪ロボットを組み立てる

S2 2輪ロボットの制御法

## ロボットをつくろうー前編ー 2014 春夏講座シラバス

2014/07/12

	今日の工作	今日のソフト
	JJ2 board      bread board	Arduino              C 言語              一般
第 1 回 (7/12) (辻)	講座の概要 ロボットの概要, Arduino ボードの制作	マイコン Arduino の概要
第 2 回 (7/19) (辻)	マイコン開発環境をインストール Arduino ボードの動作確認	Arduino の開発環境を設定
第 3 回 (7/26) (川上)	① LED の点灯 ② SW で LED を点灯 ③ JJ2-SW3 で LED を点灯	pinMode()      関数 :              active low digitalWrite()    setup(); loop(); digitalRead()    val=digitalRead() INPUT_PULLUP    if( condition) { } else { }
第 4 回 (8/2) (川上)	④ Tr SW で LED を点灯 ⑤ PT+Tr SW+LED ⑥ JJ2-LED5 を点灯 ⑦ JJ2-Buzzer1 を鳴らす	analogWrite()    for( ) { } analogRead()    while( ) { } map()              library の使い方
第 5 回 (8/23) (辻)	⑧ Serial communication	Serial monitor の使い方
第 6 回 (8/30) (川上)	⑨ JJ2-IR remote を使う	